細胞分裂モデルにもとづくセンサー情報の送受信周期制御

荒川 伸一[†] 近重 裕次[‡] ライプニッツ 賢治[§]

原口 徳子[‡] 平岡 泰[¶] 村田 正幸[†]

↑大阪大学大学院情報科学研究科 〒565-0871 大阪府吹田市山田丘 1-5

‡国立研究開発法人 情報通信研究機構 未来 ICT 研究所

〒651-2492 兵庫県神戸市西区岩岡町岩岡 588-2

§国立研究開発法人 情報通信研究機構 脳情報通信融合研究センター

〒565-0871 大阪府吹田市山田丘 1-4

¶大阪大学大学院生命機能研究科 〒565-0871 大阪府吹田市山田丘 1-3

E-mail: arakawa@ist.osaka-u.ac.jp

あらまし 極めて多数のセンサーデバイスが接続される IoT サービス環境では、ネットワーク制御に 関わるオーバーヘッドが相対的に大きくなる。従って、ネットワーク制御の省電力化だけではなく、情報の発生源である末端システムにおけるセンシング処理やセンサー情報の発出タイミング等の挙動を 適切に制御することによって、システム全体の省電力化を図る必要がある。本稿では、IoT サービスの 末端機器が、自身の残余消費電力量にもとづいてシステム維持に係る処理とセンサー情報の発出タイミ ングを調整する制御機構として、リボソームの量を媒介としてシステム挙動を制御する細胞分裂モデル に着目し、細胞分裂モデルの解析式を示すとともに細胞分裂モデルをセンサー情報の送受信周期制御に 用いた場合のサービス挙動を議論する。

キーワード Internet of Things, センサーネットワーク、細胞分裂モデル、システム制御

Analysis of cell growth model

and its possible application in IoT service systems

Shin'ichi Arakawa[†] Yuji Chikashige[‡] Kenji Leibnitz[§]

Tokuko Haraguchi[‡] Yasushi Hiraoka[¶] and Masayuki Murata[†]

[†] Graduate School of Information Science and Technology, Osaka University, 1-5 Yamada-Oka, Suita, Osaka, 565-0871 Japan

‡ Advanced ICT Research Institute, NICT, 588-2, Iwaoka Nishi-ku, Kobe, Hyogo 651-2492 Japan § Center for Information and Neural Networks, NICT, 1-4 Yamada-Oka, Suita, Osaka, 565-0871 Japan

¶ Graduate School of Frontier BioScience, Osaka University, 1-3 Yamada-Oka, Suita, Osaka, 565-0871 Japan

E-mail: arakawa@ist.osaka-u.ac.jp

Abstract In IoT service environment where an extremely large number of sensor devices are connected, the overhead associated with network control becomes relatively large. Therefore, it is important to reduce the power consumption not only by improving network control method but by control mechanisms at the terminal system with an appropriate behavior on the sensing interval and/or intervals of information transmission. In this paper, we introduce a cell growth model where its behavior is controlled by the behavior of ribosomes. We show analytical formula of the cell growth model and discuss service behavior when the cell growth model is used for the control mechanisms of the sensing interval and/or intervals of information transmission.

Keywords Internet of Things, Sensor networks,/Sensing system, Cell growth model, System control

1. はじめに

インターネットの社会普及を背景に、ネットワーク を基盤とする新しいサービスが急速に普及しつつある。 特に、Internet of Things (以下、IoT) は、あらゆる「モ ノ」の状態をセンサー等によって計測し、ネットワー ク接続を介した情報交換や集約によって新たなサービ ス創発を促進しようとするものである。2014年におけ るセンサーの世界出荷台数は約 250 億個であり[1]、こ れらのセンサーデバイスがインターネットを介して接 続され、生体センシング、スマートシティなど、様々 なアプリケーションが考えられている。

センサー情報を収集するアプリケーションやネッ トワーク技術は古くから検討がなされており、シンク ノードと多数のセンサーノードがアドホックネットワ ークを構成し、センサーノードが発するセンサー情報 をマルチホップでシンクノードへと送り届けることが 考えられている [2,3]。多くの研究では、例えば温度・ 気温測定などの定点観測系のアプリケーションを想定 し、センサー情報は定期的に発生するものとし、その 上でセンサー情報の配送経路の最適化を図っている。 最適化はエネルギー消費量最小化や生存時間最大化を 目指しており、センサー情報の中継を担うクラスター ヘッドの選出・更新アルゴリズムが多数考案されてい る。

極めて多数のセンサーデバイスが接続される IoT サ ービス環境では、ネットワーク制御に関わるオーバー ヘッドが相対的に大きくなる。これは、クラスターヘ ッドを導入して情報収集する際に、センサーデバイス が発する情報量はセンサーデバイス数に比例して増加 し、その結果クラスターヘッドの消費電力量が増大し、 クラスターヘッドの切替回数が多くなるためである。 ネットワーク制御に関わるオーバーヘッドが相対的に 増大し、システムの生存時間が短縮化されるなどの問 題が生じる[4]。また、仮にネットワーク制御の工夫に よって、制御オーバーヘッドの相対的な増大が抑制さ れたとしても、オーバーヘッドの絶対量の増大は回避 できないものであり、IoT サービス環境構築の妨げに なることは容易に想像される。そのため、ネットワー ク制御の省電力化だけではなく、情報の発生源である 末端システムにおけるセンシング処理やセンサー情報 の発出タイミングを適切に制御することによって、シ ステム全体の省電力化を図る必要がある。

本稿では、IoT サービスの末端システム(機器)が、 自身の残余消費電力量にもとづいてシステム維持に係 る処理とセンサー情報の発出タイミングを調整する制 御機構を検討する。こ例えば、残余消費電力量が著し く低下している状況では、システム維持に係る処理量 を必要最小限とし、センサーデバイスのセンシング周



図 1: 細胞で生成される物質と依存関係

期や発出間隔を大きくすることで、自身の生存期間を 最大化する。一方で、残余消費電力量が十分に確保さ れている場合には、センサー情報を通常周期で送り出 す等の必要最小限の処理を行いつつも、省電力化を目 的としたネットワーク制御に関わる処理リソースの配 分を許容することが考えられる。

自身がおかれた環境の変化に対して適応的に振る 舞うシステムの例として、細胞分裂システムがある。 細胞は、細胞自身の活動に必要となる物質の生成量と、 生命活動の維持に必要となるタンパク質の生成量を、 栄養状態に応じて調整することが知られている[5]。本 稿では、Ribosomal Dynamics にもとづく細胞分裂モデ ルに着目し、そのダイナミクスの解析式を示す。また、 細胞分裂モデルをセンサー情報の発出タイミング制御 に適用した際に得られる効用を議論する。

本稿の構成は以下の通りである。2章では、Ribosomal Dynamics にもとづく細胞分裂モデルを説明し、3章で その挙動を式を用いて表現する。4章では、細胞分裂 モデルを IoT サービス環境におけるセンサー情報の発 出周期に適用した際の挙動を議論する。本稿のまとめ と今後の課題を5章で述べる。

2. 細胞分裂モデル

2.1. Ribosomal System

細胞で生成される物質と、それらの物質の依存関係を 図1に示す。細胞は、システム外の窒素源 NH3 を栄養 素とし、生命の活動に必須となるアミノ酸やタンパク 質を生成する。ただし、その生成過程においては、ア ミノ酸からタンパク質への翻訳に用いる rRNA やリボ ソーム(Ribosome)を併せて生成している。特にリボ ソームは、細胞が生成するタンパク質 (Ribosomal protein)によって構成するものの、他の生命活動に必要と なるタンパク質 (NonRibosomal protein)を生成する際 の触媒として作用し、細胞分裂における重要な構成要 素となっている。

このリボソームを介した細胞分裂システムを工学 システムとして捉えると、システム活動の主目的であ る Non-ribosomal protein の生成と、細胞のシステム活



図 2: Ribosomal Dynamics

動維持に必要となる ribosomal protein の生成を、シス テム入力(NH3)の変化に応じて巧みに調整している と捉えることができる。

2.2. Ribosomal Dynamics にもとづく細胞分裂モデ ル

Ribosomal System の挙動の単純モデル[5]を図2に示 す。単純モデルでは、Ribosomal protein 生成に必要な 情報が記録されたリボソームタンパク質遺伝子 と Non-ribosomal protein 生成に必要な情報が記録された 非リボソームタンパク質遺伝子がある。個々の遺伝子 に対応する mRNA は、その遺伝情報を読み出し、リボ ソームと結合してタンパク質を生成する。タンパク質 生成後は mRNA とリボソームは分離される。リボソー ムは、それを構成する Ribosomal protein がすべて生成 された時に1つ新たに作り出される。また、細胞は、 Non-ribosomal protein の生成量が一定に達した時に分 裂する

2.3. 生物学実験

文献[5]では、酵母菌を対象として、窒素源が十分に ある場合と不足している場合それぞれについて、細胞 分裂システムの活動を実験的に計測している。ただし、 個々の細胞の分裂の様相は観察できないため、細胞集 団としての遺伝子発現レベル等を測定している。

生物学実験では、

- ・ 窒素源が潤沢にある場合、Ribosomal proteinの
 生成割合が 0.46 である
- ・ 窒素源が 1/100 となる低栄養状態では、分裂周期 が 1.1 倍に増加すること

が明らかとなっている。また、低栄養状態の細胞集団 の重量測定によって、リボソームの量が減少すること がわかっている。これらのことから、酵母菌の細胞で は、栄養源である窒素源の変化に対してリボソームの 量(Ribosomal proteinの量)を調整することで、細胞 分裂周期や細胞増殖速度を制御する機構が備わってい ると言える。



図 3:1 細胞内のリボソーム数の推移

3. 細胞分裂モデルの数学解析

遺伝情報が mRNA に転写され、リボソームと結合し てタンパク質を生成する過程を1ステップとした時、 ステップ数t 時点における1細胞あたりのリボソーム 数 R(t)は、

 $R(t) = r_0 \cdot e^{\frac{p}{a} \cdot t}$

となる。 r_0 は初期リボソーム数であり、ステップ数tが 増加するとともに指数的に増加する。ただし、 ρ は mRNA の全体数に対する Ribosomal protein に対応する mRNA 数であり、Ribosomal protein の生成割合に対応 している。以降、R-fraction と呼ぶ。また、aは Ribosomal Protein からリボソームが組成されるレートを表して いる。酵母菌では 79 種類の Ribosomal Protein によっ てリボソームが組成されることが知られている。ただ し各 Ribosomal Protein は一律のレートで生成されない ため、a はおおよそ 230 となる。

ステップt で細胞 1 つが生成する Ribosomal protein 数 $P_r(t)$ は $\rho \cdot R(t)$ であり、細胞 1 つが生成する Nonribosomal protein 数は $(1-\rho) \cdot R(t)$ となる。

n 回目の細胞分裂が行われた後の細胞分裂周期を
 T(n)と表記し、定常状態での細胞分裂周期を
 Tと表記
 する。倍化時間 T の間に細胞 1 つが生成する Non-ribosomal protein 数は、

$$\int_0^{T(n)} P_{nr}(t) dt$$

となり、

$$\int_0^{T(n)} P_{nr}(t) dt = a \cdot \frac{1-\rho}{\rho} \cdot r_0 \cdot \left[e^{\frac{\rho}{a} \cdot T(n)} - 1\right]$$

となる。細胞は、Non-ribosomal protein の生成数が*M*と なったときに分裂するもため、

$$M = a \cdot \frac{1-\rho}{\rho} \cdot r_0 \cdot [e^{\frac{\rho}{a} \cdot T(n)} - 1]$$

が導かれる。以上の関係式にもとづき、ステップ数 t におけるリボソーム数を求めた結果を図3に示す。こ

の図では、初期リボソーム数を1億としている。ステ ップ開始直後はRibosomal Protein が過剰であり、Nonribosomal protein の生成レートが高く、短い時間でMに 達し細胞が分裂する。分裂によってリボソーム数は半 減され、それに伴い細胞分裂周期は長くなる。

定常状態では、細胞分裂によりリボソーム数が半減す るものの、Non-ribosomal protein をM生成する間に同量 のリボソーム数が生成される。従って、細胞が定常状 態にあり、細胞分裂周期でリボソーム数が変わらない ものとすると、定常状態における細胞分裂直後のリボ ソーム数r* に関する以下の式が導かれる。

$$r^* = (\frac{1}{a} \cdot \frac{1-\rho}{\rho} \times M + r^*)/2$$

すなわち、

$$r^* = 1/a \times (1-\rho)/\rho \times M$$

であり、定常状態における細胞分裂直後のリボソーム 数r*は a、p、M に依存することがわかる。なお、n回 目の細胞分裂直後のリボソーム数r(n)は、

$$r(n+1) = \frac{r^* + r(n)}{2}$$
$$= (2 * r(n) + (r^* - r(n)))/2$$
$$= r(n) + (r^* - r(n))/2$$

となる。これより、Ribosomal Dynamics にもとづく細 胞分裂モデルでは、P-control に従ってリボソーム数 の制御がなされることがわかる。

4. 細胞分裂モデルにもとづくセンサー情報の送受信 周期制御

タンパク質は、生物の生命活動に必須となる物質であ り、細胞の活動によってタンパク質が生み出される。 ただし、細胞は、生命活動に直接的に必要となるタン パク質のみを生成するのではなく、タンパク質を生成 する際に利用されるリボソームの生成機構、ならびに、 リボソームを構成する ribosomal protein の生成機構を 内包している。

リボソームを含む生物システムを情報システムと して捉えると、non-ribosomal protein は情報システムの アウトプットであり、ribosomal protein およびリボソー ムは情報システムのアウトプットを維持/調整するた めの内部機構と捉えることができる。この時、Mは情 報システムのアウトプットの量であり、aは内部機構 の動作効率もしくはオーバーヘッドと見立てることが できる。また、ρは、内部機構の処理リソースとアウト プットの処理リソースの配分割合に相当する。2.3 節 にまとめた生物学実験で得られた結果では、栄養物質 である窒素源が減少すると、ρ が調整されリボソーム 数が減少し、その結果倍化時間が延伸されることがわ かっている。情報システムにおいては、内部機構の処 理リソース量を低下させ、情報システムのアウトプッ トの維持に努めていることとなる。

IoT システムにおいては、栄養物質は電力量そのも のであると捉えることができる。IoT システムでは電 力(栄養物質)を消費し、センサーにより得られるセ ンサー情報をサンプリングおよび CPU 処理し、無線通 信によってセンター等に情報送信を行う。Ribosomal Dynamics を用いて IoT システムの挙動を解釈すると、

- Non-ribosomal protein の生成量がMに達した時 に、無線通信を行い、
- Ribosomal protein は無線通信以外の内部処理に 用いられるシステムリソースであり、
- Ribosomal protein/Non-ribosomal protein の生 成割合を、システムパラメーターpによって調整 する

となる。なお、ここではリボソーム数が一定数増える 毎にシステムを起動しセンサー情報をサンプリングす るものとし、サンプリングした結果を即時外部に送信 するのではなく、M生成に相当する時間を待って、外 部に送信することを想定している。生物学実験におけ る栄養物質の過多は、IoT システムにおける太陽光発 電や無線給電によって不定となる残余電力量の過多と なり、残余電力量に応じて内部処理に用いられるシス テムリソースと、外部通信に用いられるシステムリソ ースの配分を行うものと解釈される。Mは、単なる無 線電波の送受信の消費電力ではなく、競合による再送 を含むプロトコルオーバーヘッドを含めて情報送信に 必要となる電力量と解釈すれば良い。

内部処理に用いられるシステムリソースは、センサ ーからの情報取得と情報処理に割かれるシステムリソ ースであり、そのリソース量はリボソーム数に対応す る。例えば、栄養(電力)が全くない時には リボソー ム数は最小(1)とする。すると、Non-ribosomal protein が M 個生成される時間は最大化され、結果として情報 送信の周期が最大化される。また、何らかの要因でリ ボソーム数が過剰となった場合、無線通信を行う周期 を段階的に延伸することになる。

酵母菌の細胞では、低栄養状態では R-fraction を調整してリボソームの量を減少させ、分裂周期を 1.1 倍程度にしている。Ribosomal Dynamics にもとづく細胞分裂モデルを用いてセンサー情報の送受信周期を制御する場合、IoT システムにおいては残余電力量が少ない状況下でサンプリング数を減少させ、情報送信周期を 1.1 倍程度の延伸とする制御がなされることとなる。

5. まとめと今後の課題

極めて多数のセンサーデバイスが接続される IoT サ ービス環境では、ネットワーク制御に関わるオーバー ヘッドが相対的に大きくなる。従って、ネットワーク 制御の省電力化だけではなく、情報の発生源である末 端システムにおけるセンシング処理やセンサー情報の 発出タイミング等の挙動を適切に制御することによっ て、システム全体の省電力化を図る必要がある。

本稿では、IoT サービスの末端システム(機器)が、 自身の残余消費電力量にもとづいてシステム維持に係 る処理とセンサー情報の発出タイミングを調整する制 御機構として、リボソームの量を媒介としてシステム 挙動を制御する細胞分裂モデルに着目し、細胞分裂モ デルの解析式を示した。また、細胞分裂モデルをセン サー情報の送受信周期制御に用いた場合のシステム挙 動を述べた。

本稿では細胞分裂システムの応用例を述べるに留 まっており、IoT サービス環境に適用するためには多 くの課題が残されている。まず、酵母菌を対象とした 生物学実験で得られた*a、p、M*の経験的数値は、必ず しも IoT サービス環境と合致するものではない。従っ て、細胞分裂システムが想定通り動作するパラメータ 一領域を明らかにする必要がある。また、細胞分裂シ ステムにおけるリボソーム数は P 制御となっていたが、 IoT サービス環境においては PI 制御や PID 制御が他の 選択肢として考えられる。この点については、細胞分 裂システムが何故 P 制御となっているか(進化を止め ているか)の理解を深める必要がある。

参考文献

- [1] JEITA, "センサ・グローバル状況調査", 2015
- [2] I.F. Akyildiz, et. al., "A survey on sensor networks," IEEE Communications Magazine, vol. 40, no. 8, pp. 102-144, Nov. 2002.
- [3] L. Zhaohua, et. al., "Survey on network lifetime research for wireless sensor networks," in Proc. of 2009 2nd IEEE International Conference on Broadband Network & Multimedia Technology, pp. 899-902, 2009.
- [4] H. Li, Y. Liu, W. Chen, W. Jia, B. Li, J. Xiong, "COCA: constructing optimal clustering architecture to maximize sensor network lifetime," Computer Communications, vol. 36, no. 3, pp. 256-268, Feb. 2013.
- [5] Y. Chikashige, et.al., "Cellular economy in fission yeast cells continuously cultured with limited nitrogen resources," Scientific Reports, vol. 5, Nov. 2015.